

# La rotation dans le plan

Chapitre 9

## Définition géométrique

### Définition — Rotation de centre $\Omega$ et d'angle $\vartheta$

Soient  $\Omega$  un point et  $\theta$  un réel (mesure d'angle en radian). La *rotation* de centre  $\Omega$  et d'angle  $\theta$ , notée  $R_{\Omega, \theta}$ , est l'application du plan qui à un point  $M$  associe l'unique point  $M' = R_{\Omega, \theta}(M)$  tel que :

- $\Omega M' = \Omega M$  (même distance au centre) ;
- l'angle orienté  $(\overrightarrow{\Omega M}, \overrightarrow{\Omega M'}) = \theta$ .

Et  $R_{\Omega, \theta}(\Omega) = \Omega$  (le centre est invariant).

## Expression analytique (repère orthonormé)

### Théorème

Soit  $\Omega$  de coordonnées  $(a; b)$  et  $M(x; y)$ . L'image  $M'(x'; y')$  par la rotation  $R_{\Omega, \theta}$  vérifie :

$$\begin{cases} x' = a + (x - a) \cos \theta - (y - b) \sin \theta \\ y' = b + (x - a) \sin \theta + (y - b) \cos \theta. \end{cases}$$

Si  $\Omega$  est l'origine :  $x' = x \cos \theta - y \sin \theta$  et  $y' = x \sin \theta + y \cos \theta$ .

*Démonstration. Esquisse.* Poser  $\overrightarrow{\Omega M} = (u; v)$  de norme  $\rho = \sqrt{u^2 + v^2}$  et d'angle  $\alpha$ . L'image  $\overrightarrow{\Omega M'}$  est de même norme mais d'angle  $\alpha + \theta$ , soit  $(\rho \cos(\alpha + \theta), \rho \sin(\alpha + \theta))$ . Développer avec les formules d'addition. ■

**Exemple.** Rotation de centre  $O$  et angle  $\frac{\pi}{2}$  :  $M(x; y) \mapsto M'(-y; x)$ . Rotation d'angle  $\pi$  : symétrie centrale,  $(x; y) \mapsto (-x; -y)$ .

## Expression complexe

Identifier le plan euclidien à  $\mathbb{C}$  (le point  $M(x; y)$  a pour *affixe*  $z = x + iy$ ).

### Théorème

La rotation de centre  $\Omega$  (d'affixe  $\omega$ ) et d'angle  $\theta$  envoie le point d'affixe  $z$  sur le point d'affixe  $z'$  vérifiant :

$$z' - \omega = e^{i\theta}(z - \omega).$$

Pour  $\Omega = O$  :  $z' = e^{i\theta}z$ .

Cette formulation est particulièrement commode pour composer des rotations ou démontrer des propriétés géométriques.

## Propriétés

### Propriété

La rotation  $R_{\Omega, \theta}$  :

1. est une **isométrie** (conserve les distances) ;
2. conserve les angles (non orientés) et les angles orientés ;
3. conserve l'alignement, le parallélisme, les milieux, les rapports ;
4. image d'une droite = droite ; image d'un cercle = cercle de même rayon ;
5.  $R_{\Omega, 0} = \text{id}$  ;  $R_{\Omega, \pi} =$  symétrie centrale de centre  $\Omega$ .

## Composition

### Théorème

$R_{\Omega, \theta'} \circ R_{\Omega, \theta} = R_{\Omega, \theta + \theta'}$ . Deux rotations de même centre commutent, et leur composée est une rotation d'angle la somme des angles.

Deux rotations de centres différents se composent en une rotation (si  $\theta + \theta' \neq 2k\pi$ ) ou une translation (si  $\theta + \theta' = 2k\pi$ ).

| *Démonstration.* Via l'expression complexe :  $z \mapsto e^{i\theta}z$  puis  $z \mapsto e^{i\theta'}z$  donne  $z \mapsto e^{i(\theta+\theta')}z$ . ■

## Images de figures classiques

### Propriété

Soit  $R = R_{\Omega, \theta}$ .

- Image d'un point : calcul direct (formule analytique).
- Image d'un segment  $[AB]$  : segment  $[R(A)R(B)]$  (même longueur).
- Image d'un cercle  $C(I, r)$  : cercle  $C(R(I), r)$ .
- Image d'un triangle : triangle de mêmes longueurs de côtés et mêmes angles (donc isométrique).

**Exemple.** Rotation de centre  $O$  et angle  $\frac{\pi}{3}$  appliquée au triangle équilatéral  $ABC$  centré en  $O$  : permute cycliquement les sommets selon la direction de rotation.