

# Vecteurs de l'espace

## Chapitre 11

### Vecteurs de l'espace — rappels et extensions

Dans l'espace à trois dimensions, les vecteurs généralisent ceux du plan : même définition (direction, sens, norme), mêmes opérations (somme, produit par un scalaire, Chasles).

#### Définition

Un *vecteur de l'espace* est défini par sa direction, son sens, sa norme. Les opérations usuelles s'appliquent :

$$\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BC} = \overrightarrow{AC} \quad (\text{Chasles})$$

$$(k\vec{u}) + (k'\vec{u}) = (k + k')\vec{u}, \quad k(\vec{u} + \vec{v}) = k\vec{u} + k\vec{v}.$$

### Colinéarité et coplanarité

#### Définition

- Deux vecteurs  $\vec{u}, \vec{v}$  sont *colinéaires* si  $\vec{v} = k\vec{u}$  pour un certain  $k \in \mathbb{R}$  (ou si  $\vec{u} = \vec{0}$ ).
- Trois vecteurs  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$  sont *coplanaires* s'ils peuvent être représentés par trois bipoints d'un même plan. Équivalamment :  $\vec{w} = a\vec{u} + b\vec{v}$  pour des réels  $a, b$  (si  $\vec{u}, \vec{v}$  sont non colinéaires).

### Base et repère de l'espace

#### Théorème — Base de l'espace

Trois vecteurs  $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$  non coplanaires forment une *base* de l'espace. Tout vecteur  $\vec{u}$  s'écrit de manière unique :

$$\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}.$$

$(x, y, z)$  sont les *coordonnées* de  $\vec{u}$  dans la base.

Un *repère*  $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  permet de donner des coordonnées  $(x; y; z)$  à tout point  $M$  via  $\overrightarrow{OM} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$ .

## Opérations en coordonnées

Soient  $\vec{u}(x_1; y_1; z_1)$ ,  $\vec{v}(x_2; y_2; z_2)$ , et  $k \in \mathbb{R}$ . Dans une base donnée :

$$\vec{u} + \vec{v} = (x_1 + x_2; y_1 + y_2; z_1 + z_2),$$

$$k\vec{u} = (kx_1; ky_1; kz_1).$$

## Distance dans un repère orthonormé

### Théorème

En repère orthonormé, si  $A(x_A; y_A; z_A)$  et  $B(x_B; y_B; z_B)$  :

$$AB = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2 + (z_B - z_A)^2}.$$

**Exemple.**  $A(1; 0; 2)$  et  $B(3; 4; -1)$  :  $AB = \sqrt{4 + 16 + 9} = \sqrt{29}$ .

## Produit scalaire dans l'espace

### Définition — Produit scalaire (3D)

Pour  $\vec{u}, \vec{v}$  dans l'espace :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times \cos(\vec{u}, \vec{v}).$$

En repère orthonormé, avec  $\vec{u}(x_1; y_1; z_1)$  et  $\vec{v}(x_2; y_2; z_2)$  :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2.$$

### Propriété

Les propriétés (symétrie, bilinéarité,  $\vec{u} \cdot \vec{u} = \|\vec{u}\|^2$ , orthogonalité) s'étendent du plan à l'espace.

**Exemple.**  $\vec{u}(1; 2; 3)$ ,  $\vec{v}(4; -1; 2)$  :  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 4 - 2 + 6 = 8$ .

## Colinéarité / coplanarité par les coordonnées

### Propriété

- $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires ssi leurs coordonnées sont proportionnelles.
- $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$  sont coplanaires ssi leur *déterminant* (vu en détail en SM) s'annule. Pratiquement : rechercher si l'un est combinaison linéaire des deux autres.

## Orthogonalité

---

Deux vecteurs sont orthogonaux ssi leur produit scalaire est nul. Dans l'espace, l'orthogonalité est relative à la direction, pas à l'intersection.

**Exemple.**  $\vec{u}(1; 0; -1)$  et  $\vec{v}(1; 2; 1)$  : produit  $1 + 0 - 1 = 0$ . Orthogonaux.